



ASIGNACIÓN

Universidad Nacional Autónoma de México

Facultad de Estudios Superiores Cuautitlán



Teoría de Control y Robótica

Profesor: Tinoco Varela David

Alumno: Morales López Isis Noemy

Índice

Ejercicio de Diagrama de Bloques	3
Ejercicio de Modelado de Sistemas (FT).....	6
Ejercicio de Reogramas (FT por Mason).....	9
Ejercicio de Diagrama de Bloques de los Circuitos	13
Ejercicio de Sistemas de 1er Orden	16
Simulación en Matlab	18
Ejercicio de Sistemas de 2do Orden	20
Simulación en Matlab	22
Ejercicio de FT Amplificador operacional.....	24

Ejercicio de Diagrama de Bloques

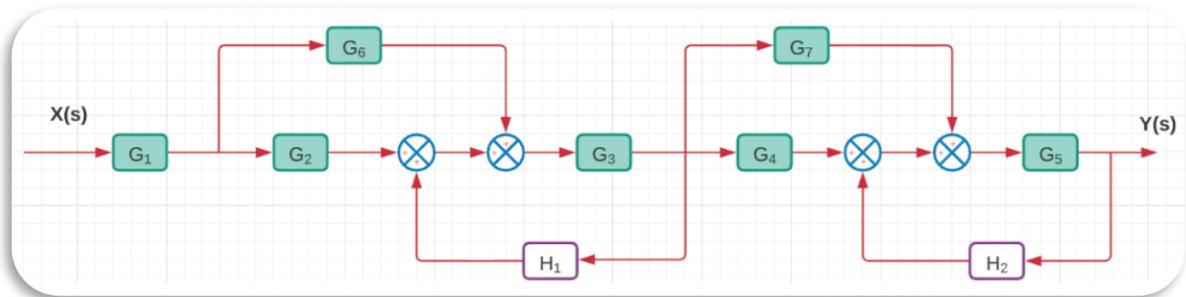
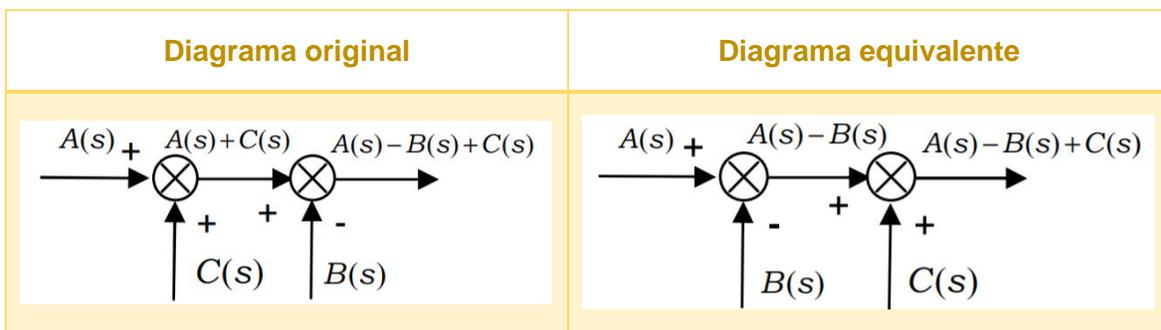


Ilustración 1.- Diagrama de bloques dibujado en Lucid.app

1. Lo primero que debemos tener para reducir el sistema es un formulario de las "Reglas para reducción de diagramas de bloques"
2. De acuerdo a la regla de "Reordenamiento de los puntos de suma"



3. Cambiamos de lugar las flechas de G_6 y H_1 así como la G_7 y H_2

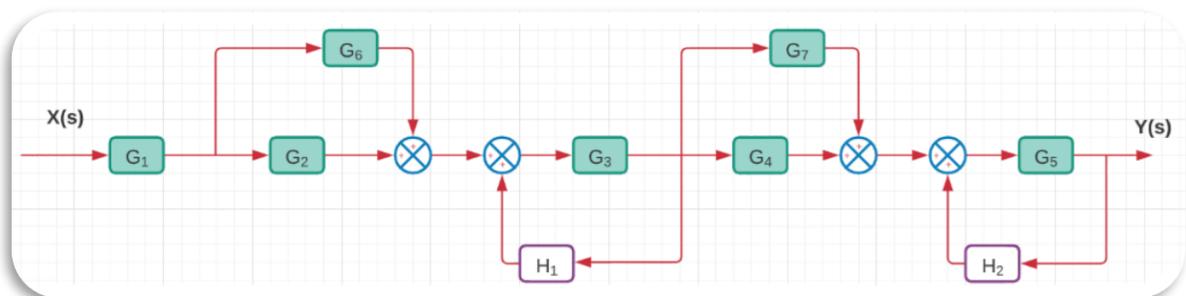
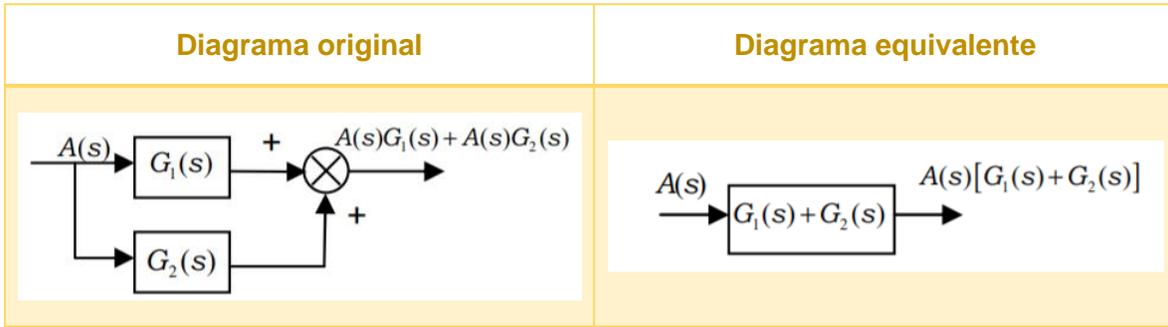


Ilustración 2.- Diagrama de bloques dibujado en Lucid.app

4. Utilizando la regla de "Combinación de bloques en paralelo"



5. Reducimos los bloques G_2 y G_6 así como los bloques G_4 y G_7

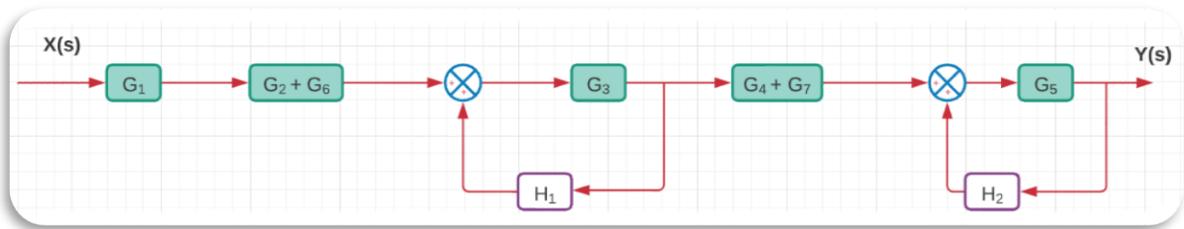
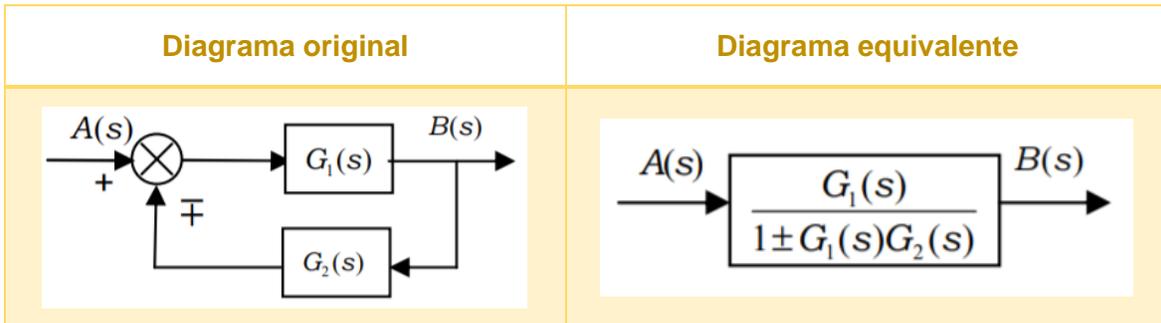


Ilustración 3.- Diagramas de bloques dibujado en Lucid.app

6. Utilizando la regla de “Eliminación de una malla de retroalimentación”

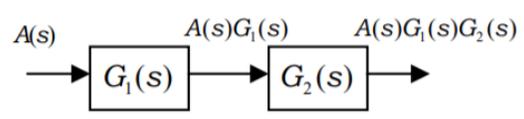
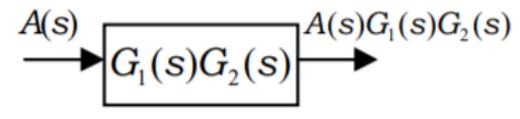


7. Reducimos los bloques G_3 y H_1 así como G_5 y H_2



Ilustración 4.- Diagramas de bloques dibujando en Lucid.app

8. Por último, una vez teniendo todos los bloques en una sola línea, aplicamos la regla de “Combinación de bloques en cascada”.

Diagrama original	Diagrama equivalente
	

9. Combinamos todos los bloques

$$(G_1)(G_2 + G_6) \left(\frac{G_3}{1 - G_3 * H_1} \right) (G_4 + G_7) \left(\frac{G_5}{1 - G_5 * H_2} \right)$$

10. Terminando como la Función

$$\frac{(G_2 + G_6)(G_4 + G_7)(G_1 * G_3 * G_5)}{(1 - G_3 * H_1)(1 - G_5 * H_2)}$$

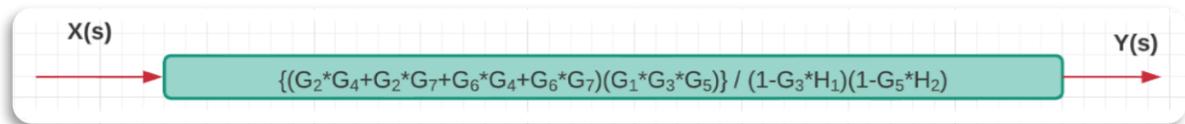


Ilustración 5.- Diagrama de bloques dibujado en Lucid.app

Ejercicio de Modelado de Sistemas (FT)

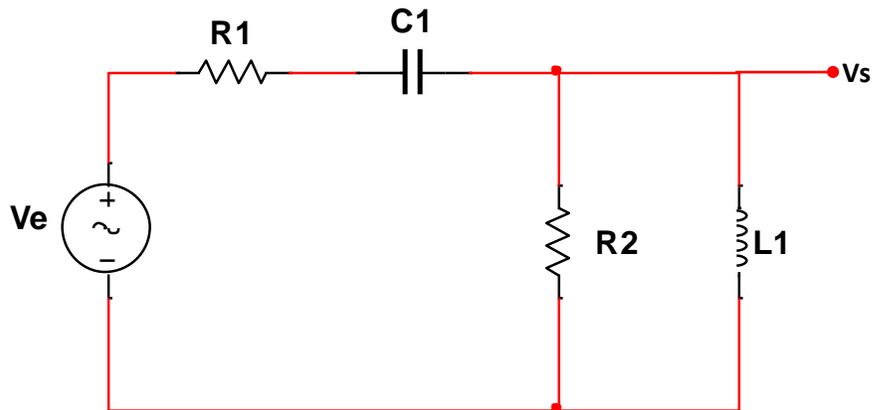


Ilustración 6.- Circuito 1 de los ejercicios propuestos simulado en Multisim

1. Lo primero que debemos hacer es obtener las ecuaciones de V_e y V_s mediante el análisis de mallas

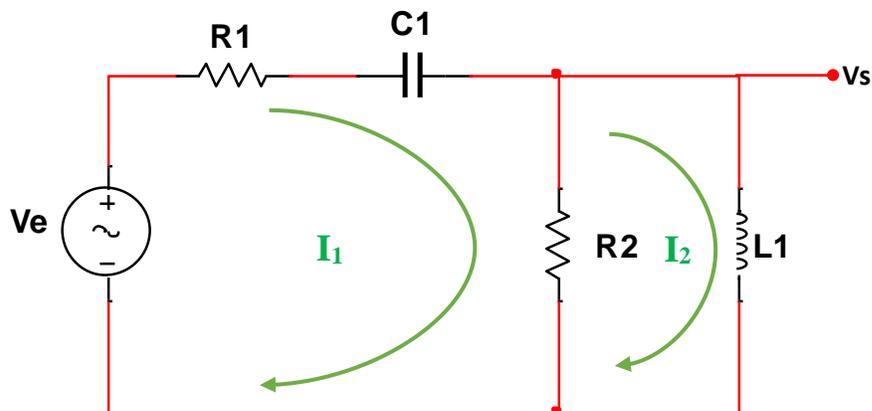


Ilustración 7.- Análisis de mallas en el circuito

2. Necesitamos una ecuación que represente nuestra entrada

$$V_e = I_1 R_1 + \frac{1}{C} \int i_1 dt + I_1 R_2 - I_2 R_2 \dots \dots \dots \textcircled{1}$$

3. Ahora necesitamos una ecuación que represente nuestra salida

$$V_s = \frac{L di_2(t)}{dt} \dots \dots \dots \textcircled{2}$$

4. De igual forma, necesitamos agregar una ecuación que nos permita relacionar las ecuaciones de V_e y V_s

$$0 = I_2 R_2 - I_1 R_2 + \frac{L di_2(t)}{dt} \dots \dots \dots \textcircled{3}$$

5. Aplicamos la ecuación de Laplace a cada una de las ecuaciones $\textcircled{1}$, $\textcircled{2}$ y $\textcircled{3}$

$$\mathcal{L}\{Ve\} = \mathcal{L}\{i_1 R_1\} + \frac{1}{C} \{i_1 dt\} + \{i_1 R_2\} - \{i_2 R_2\}$$

$$\mathcal{L}\{Vs\} = L \mathcal{L} \left\{ \frac{di_2(t)}{dt} \right\}$$

$$\mathcal{L}\{0\} = \mathcal{L}\{i_2 R_2\} - \{i_1 R_2\} + L \left\{ \frac{di_2(t)}{dt} \right\}$$

$$VE = I_1 R_1(s) + \frac{1}{CS} I_1(s) + I_1 R_2(s) - I_2 R_2(s) \dots \dots \textcircled{4}$$

$$VS = LSI_2(s) \dots \dots \dots \textcircled{5}$$

$$0 = I_2 R_2(s) - I_1 R_2(s) + LSI_2(s) \dots \dots \dots \textcircled{6}$$

6. Factorizamos las I(s) en las ecuaciones $\textcircled{4}$ y $\textcircled{6}$

$$VE = [I_1(s)] \left(R_1 + \frac{1}{CS} + R_2 \right) - I_2(s) R_2 \dots \dots \dots \textcircled{7}$$

$$0 = [I_2(s)] (R_2 + LS) - I_1(s) R_2 \dots \dots \dots \textcircled{8}$$

7. Desapajando I₁ en la ecuación $\textcircled{8}$

$$I_1(s) R_2 = [I_2(s)] (R_2 + LS)$$

8. Simplificando la ecuación

$$I_1(s) = \frac{[I_2(s)] (R_2 + LS)}{R_2} = I_2(s) \left(\frac{R_2 + LS}{R_2} \right) \dots \dots \textcircled{9}$$

9. Sustituyendo la ecuación $\textcircled{9}$ en $\textcircled{7}$

$$VE = \left[I_2(s) \left(\frac{R_2 + LS}{R_2} \right) \right] \left(R_1 + \frac{1}{CS} + R_2 \right) - I_2(s) R_2$$

10. Factorizando I₂(s) en la ecuación anterior

$$VE = I_2(s) \left[\left(\frac{R_2 + LS}{R_2} \right) \left(R_1 + \frac{1}{CS} + R_2 \right) - R_2 \right] \dots \dots \textcircled{10}$$

11. Calculando la Función de Transferencia Δ dada por la relación $\frac{VS}{VE}$ con las ecuaciones $\textcircled{5}$ y $\textcircled{10}$

$$\frac{VS}{VE} = \frac{I_2(s) LS}{I_2(s) \left[\left(\frac{R_2 + LS}{R_2} \right) \left(R_1 + \frac{1}{CS} + R_2 \right) - R_2 \right]}$$

12. Simplificando la ecuación anterior

$$\frac{VS}{VE} = \frac{LS}{\left(\frac{R_2 + LS}{R_2} \right) \left(\frac{R_1 CS + R_2 CS + 1}{CS} \right) - R_2}$$

$$\frac{VS}{VE} = \frac{LS}{\left(\frac{(R_2 + LS)(R_1 CS + R_2 CS + 1)}{R_2 CS} \right) - R_2}$$

$$\frac{VS}{VE} = \frac{LS}{\left(\frac{(R_2 + LS)(R_1CS) + (R_2 + LS)(R_2CS) + (R_2 + LS)}{R_2CS} \right) - R_2}$$

$$\frac{VS}{VE} = \frac{LS}{\left(\frac{(R_1R_2CS) + (R_1CSLS) + (R_2^2CS) + (R_2CSLS) + R_2 + LS - (R_2^2CS)}{R_2CS} \right)}$$

$$\frac{VS}{VE} = \frac{LS[R_2CS]}{(R_1R_2CS) + (R_1CSLS) + (R_2CSLS) + R_2 + LS}$$

13. Lo simplificamos hasta su mínima expresión quedando como Función de Transferencia la siguiente ecuación

$$\frac{VS}{VE} = \frac{LS[R_2CS]}{R_2(R_1CS + CSLS + 1) + LS(R_1CS + 1)}$$

Ejercicio de Reogramas (FT por Mason)

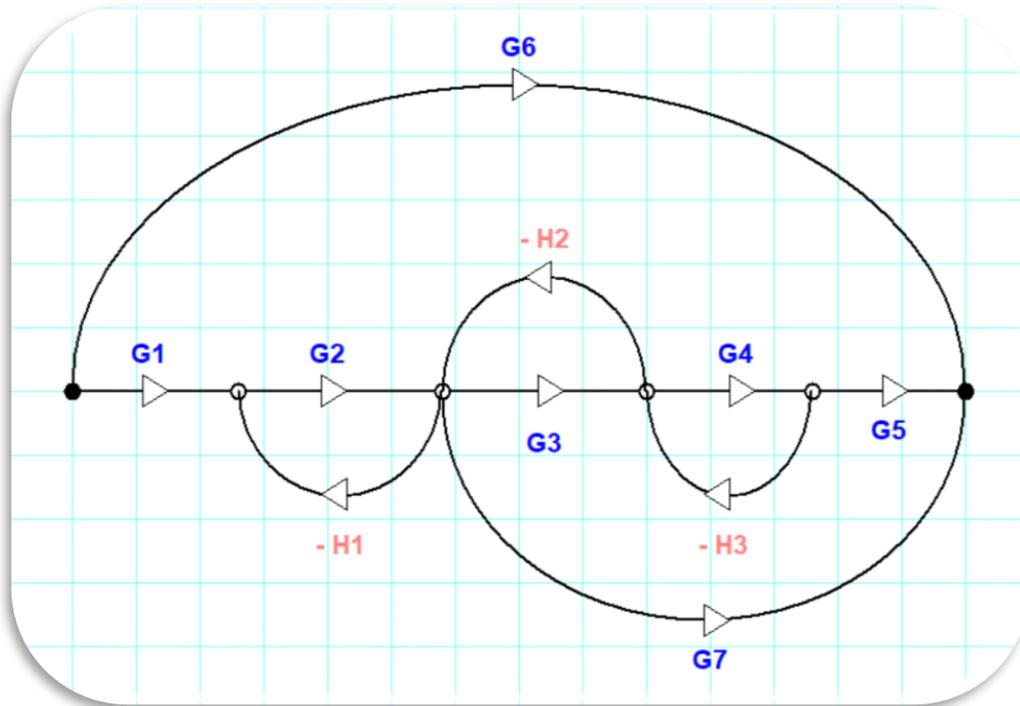


Ilustración 8.- Reograma dibujada en ProfiCAD

1. Para obtener la función de transferencia del reograma primero debemos conocer la fórmula de Mason

$$\frac{\Delta_s}{\Delta_i} = \frac{\sum P_k \Delta_k}{\Delta}$$

Donde:

- $\Delta = 1 - (\sum \text{Lazos}) +$
 $(\sum \text{de productos de todos los pares de lazos que no se tocan}) -$
 $(\sum \text{de productos de todas las tercias de lazos que no se tocan})$
- $P_k = \text{Caminos directos } k$
- $\Delta_k = \Delta \text{ evualuado con su respectivo } P_k$

2. Lo primero que debemos de hacer es buscar los caminos directos (k)

$$P_1 = G_1 G_2 G_3 G_4 G_5$$

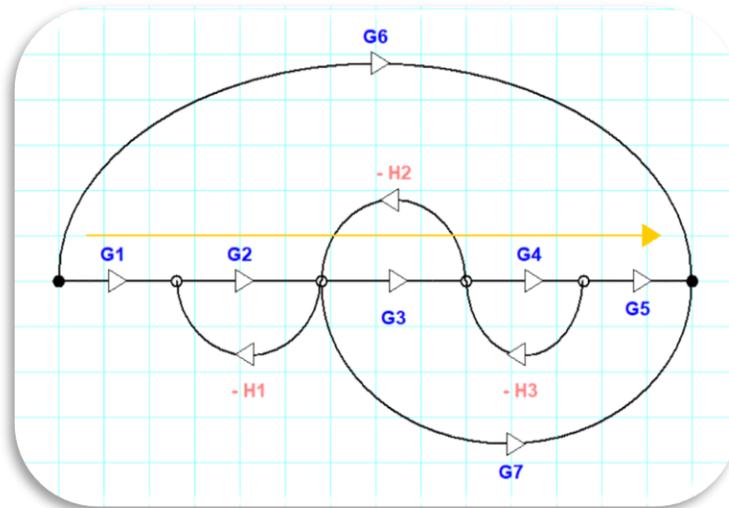


Ilustración 9.- Camino directo P_1

$$P_2 = G_1 G_2 G_7$$

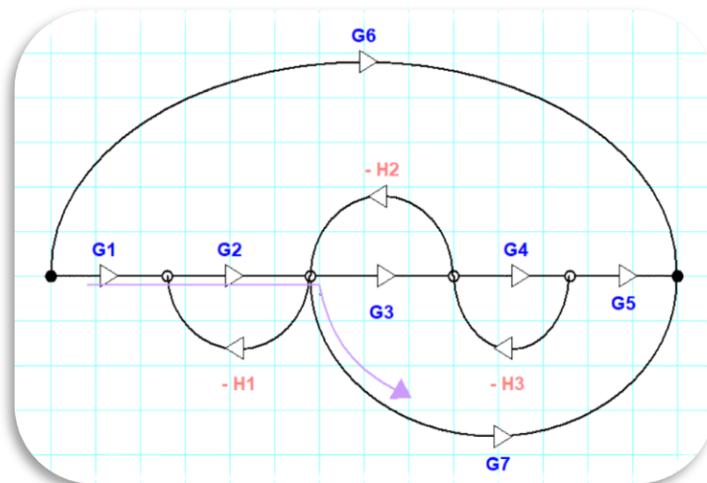


Ilustración 10.- Camino directo P_2

$$P_3 = G_6$$

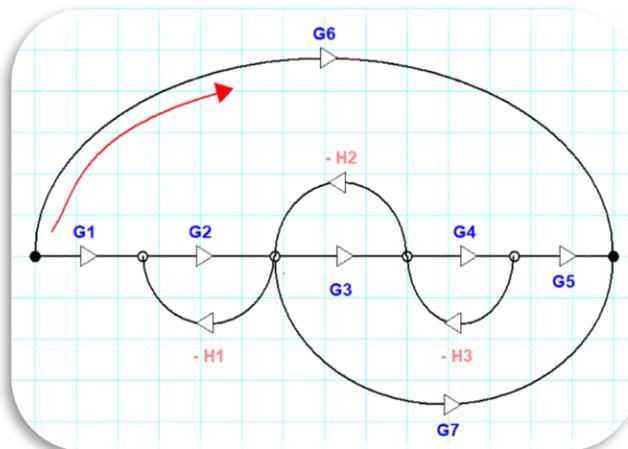
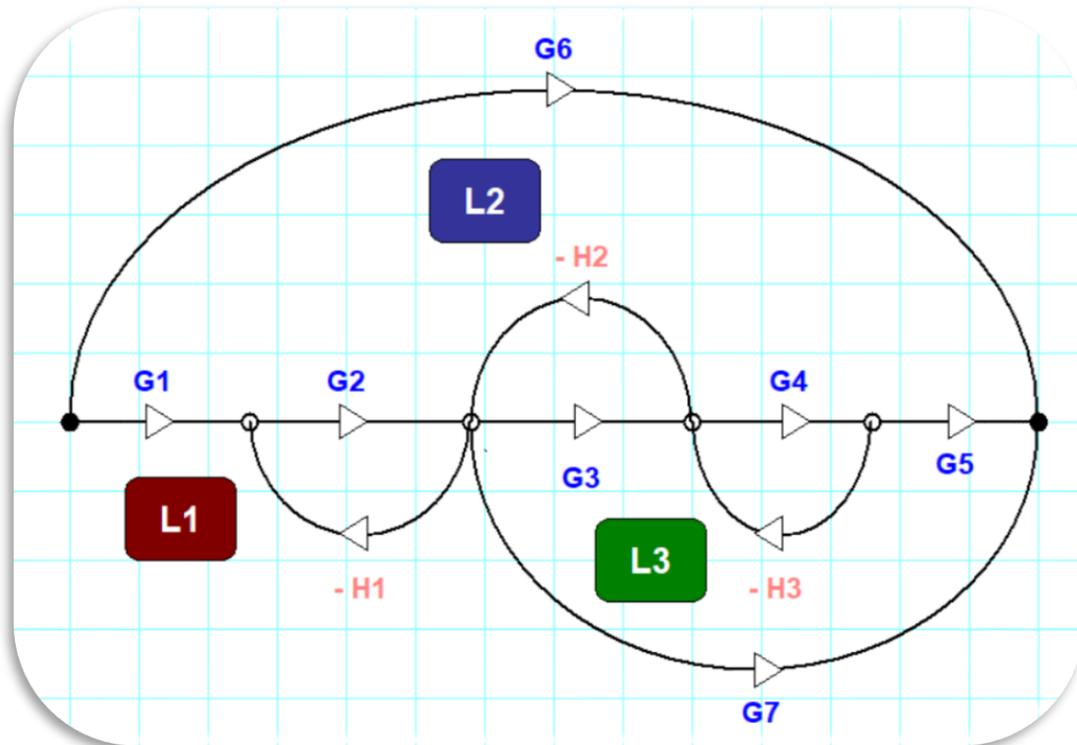


Ilustración 11.- Camino directo P_3

3. Después encontramos los Lazos



$$L_1 = -H_1 G_2$$

$$L_2 = -H_2 G_3$$

$$L_3 = -H_3 G_4$$

4. Retomando la fórmula de Mason tenemos:

$$\sum \text{Lazos} = L_1 + L_2 + L_3$$

$$\sum \text{de productos de todos los pares de lazos que no se tocan} = L_1 L_3$$

$$\sum \text{de productos de todas las tercias de lazos que no se tocan} = 0$$

5. Ahora calculamos Δ

$$\Delta = 1 - (L_1 + L_2 + L_3) + (L_1 L_3) + 0$$

6. Sin embargo, en este reo grama debemos calcular los sub índices Δ_1 , Δ_2 , y Δ_3

$$\Delta_1 = 1 - \sum \text{lazos que no tocan a } P_1$$

$$\Delta_1 = 1$$

$$\Delta_2 = 1 - \sum \text{lazos que no tocan a } P_2$$

$$\Delta_2 = 1 - L_3$$

$$\Delta_3 = 1 - \sum \text{lazos que no tocan a } P_3$$

$$\Delta_1 = 1 - (L_1 + L_2 + L_3)$$

7. Por último, vamos a sustituir en la fórmula de Mason

$$\frac{\Delta s}{\Delta i} = \frac{\sum P_k \Delta_k}{\Delta}$$

$$\frac{\Delta s}{\Delta i} = \frac{(G_1 G_2 G_3 G_4 G_5)(1) + (G_6) \{1 - (L_1 + L_2 + L_3)\} + (1 - L_3)(G_1 G_2 G_7)}{1 - (L_1 + L_2 + L_3) + (L_1 L_3) + 0}$$

Ejercicio de Diagrama de Bloques de los Circuitos

1. Para obtener el diagrama de bloques en un circuito hay que seguir las siguientes reglas:
 - Un bloque o los bloques son los elementos
 - Lo flujos son las magnitudes físicas
 - Utilizar todos los elementos del circuito
 - Usar una sola vez cada una de las expresiones que definen el circuito

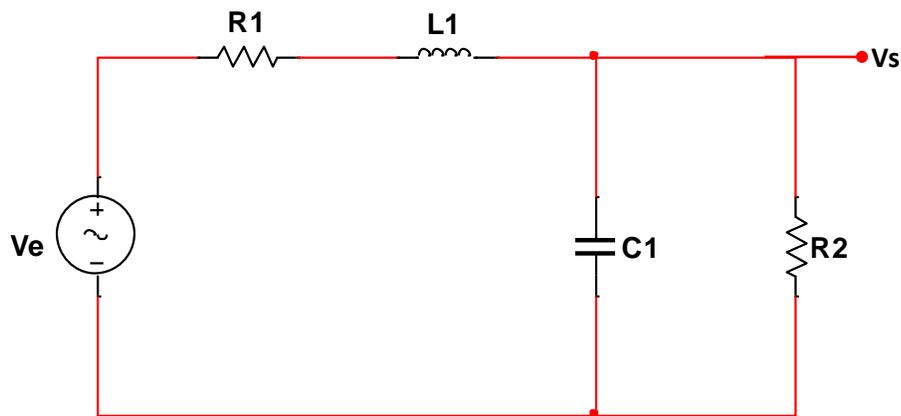


Ilustración 12.- Circuito eléctrico 1 de los ejercicios propuestos simulado en Multisim

2. Lo primero que debemos hacer para obtener el diagrama de bloques de un circuito eléctrico es realizar un análisis por nodos

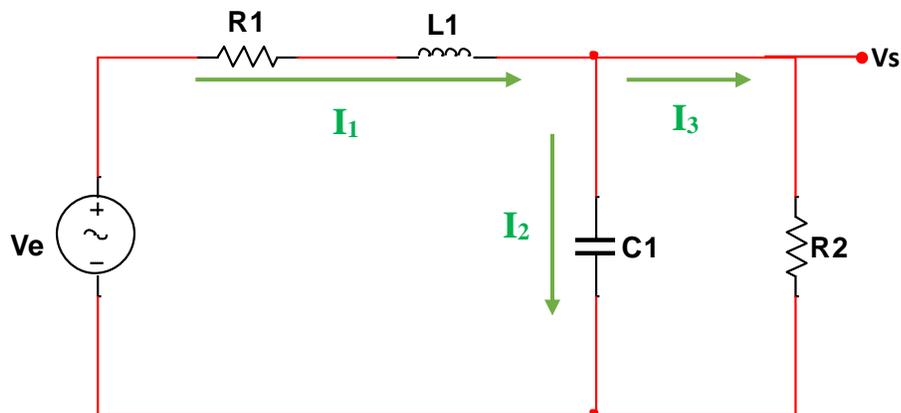


Ilustración 13.- Análisis de nodos en el circuito

$$I_3 = I_1 - I_2$$

3. Definimos V_s

$$V_s = (I_3)(R_2)$$

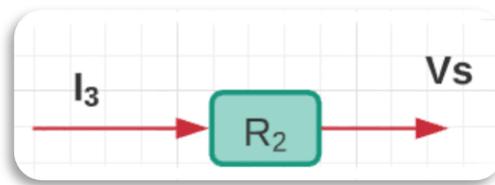


Ilustración 14

4. Es entonces que nosotros definimos que en el nodo tenemos un V_L

$$V_L = V_s$$

5. Es en este momento que nosotros relacionamos V_L a I_3 , dando como resultado una retroalimentación

$$I_1 = I_3 + I_2$$

$$I_3 = I_1 - I_2$$

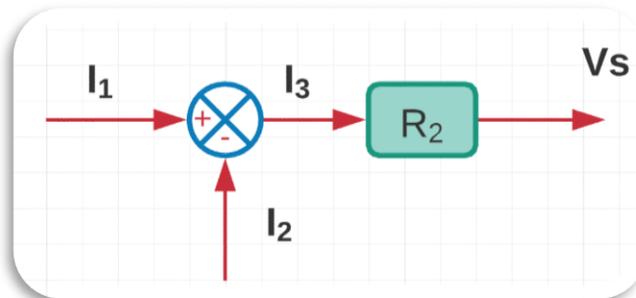


Ilustración 15

6. Enseguida nos damos cuenta de que

$$V_L = (I_2)\left(\frac{1}{CS}\right)$$

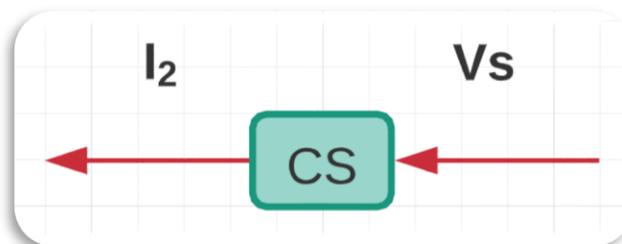


Ilustración 16

7. Ahora vemos que la corriente I_1 esta representado por

$$I_1 = \frac{V_i - V_s}{R_1 + LS} = (V_i - V_s) \left(\frac{1}{R_1 + LS} \right)$$

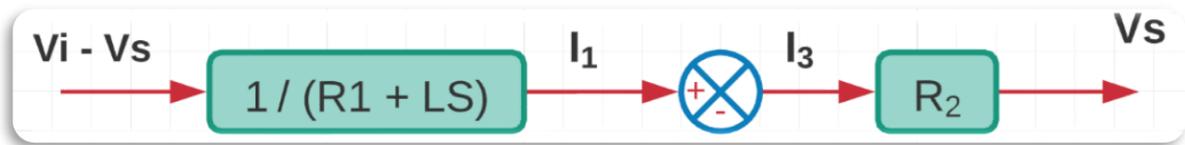


Ilustración 17

8. Después como tenemos un operador en resta debemos colocar un sumador que se relacione con $V_i - V_s$ para que se retroalimente

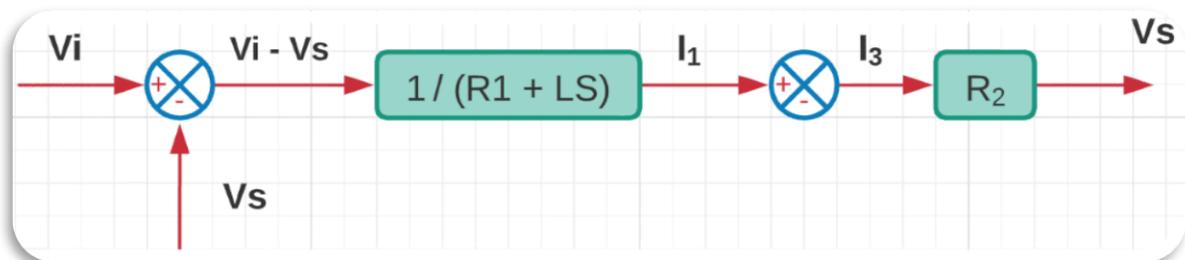


Ilustración 18

9. Con esto hemos terminado con los bloques en flujo directo, ahora como hemos dicho que $V_L = V_s$, tenemos que colocar los bloques de flujo contrario

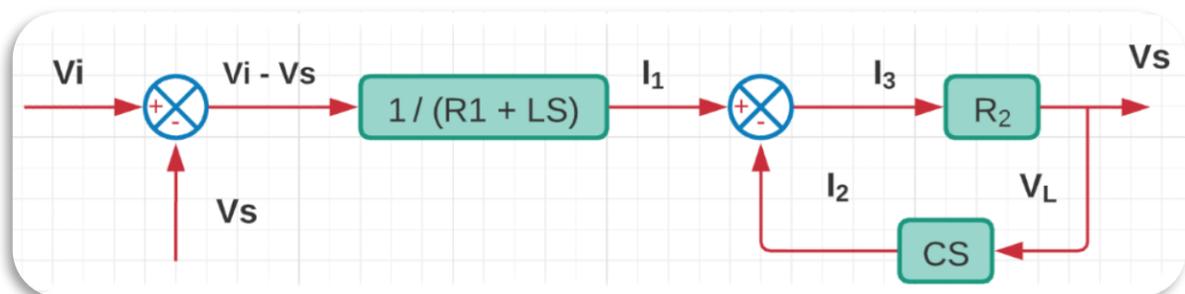


Ilustración 19

10. Por último, unimos el flujo contrario de $V_s - V_s$ para crear una retroalimentación

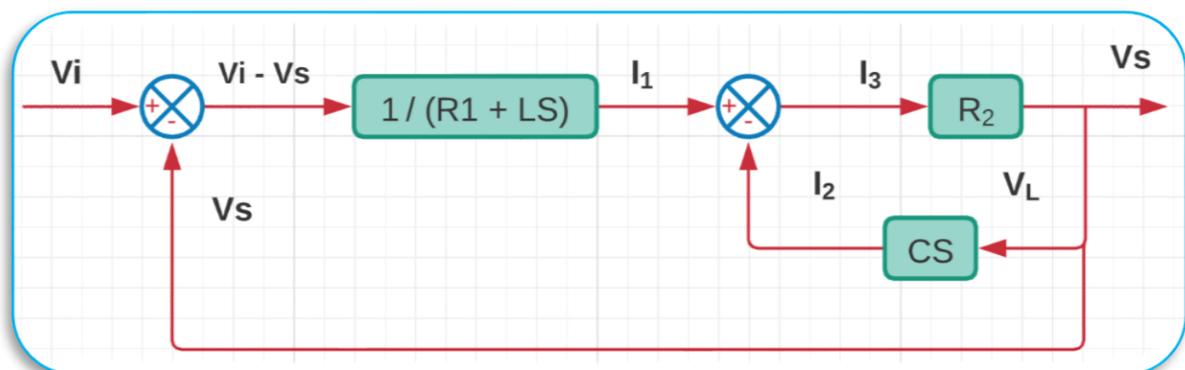


Ilustración 20.- Diagrama de bloques del circuito

Ejercicio de Sistemas de 1^{er} Orden

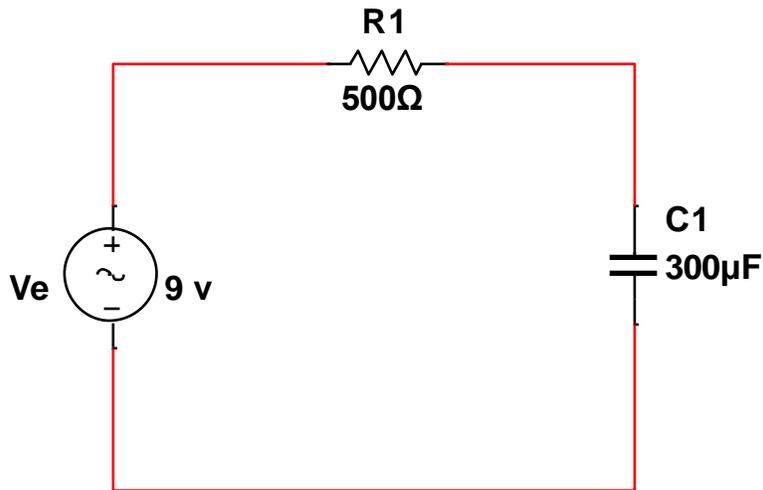


Ilustración 21.- Circuito 1 de los ejercicios propuestos simulado en Multisim

1. Lo primero que debemos hacer para obtener la respuesta en el tiempo del circuito propuesto es considerar las condiciones iniciales, en este caso es el capacitor V_c

Como breve explicación se considera el voltaje del capacitor porque el capacitor es el elemento activo que nosotros tenemos dentro de nuestro circuito, además de ser el componente activo que vamos a analizar en su comportamiento con respecto al tiempo.

$$V_C(0) = 1.8V$$

$$V_C(t) = ?$$

2. Debemos hacer un análisis de mallas con ayuda de LVK

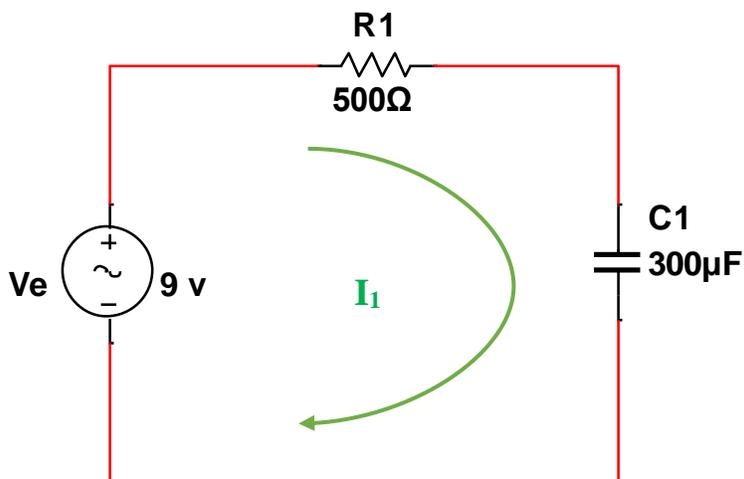


Ilustración 22.- Análisis en el circuito

$$V_e(t) - V_R - V_C = 0$$

$$V_e(t) - I_1 R_1 - V_C = 0 \dots \dots \dots \textcircled{1}$$

3. Ahora sabemos que

$$i_1 = i_c$$

$$i_c = C \frac{dv_c}{dt}$$

4. Entonces sustituimos en la ecuación ①

$$V_e(t) - R_1 C \frac{dv_c}{dt} - V_C = 0 \dots \dots \dots \text{②}$$

5. Aplicamos la ecuación de Laplace en la ecuación ②

$$V_e(t) \mathcal{L}\{1\} - R_1 C \mathcal{L}\left\{\frac{dv_c}{dt}\right\} - \mathcal{L}\{V_C\} = 0$$

$$VE(s) * \frac{1}{S} - R_1 C [SV_C(s) - V_C(0)] - V_C(0) = 0$$

$$\frac{VE(s)}{S} - R_1 C SV_C(s) + R_1 CV_C(0) - V_C(0) = 0 \dots \dots \dots \text{③}$$

6. Factorizamos las Vc (s) en la ecuación ③

$$\frac{VE(s)}{S} - V_C(s) [R_1 C S + 1] + R_1 CV_C(0) = 0 \dots \dots \dots \text{④}$$

7. Despajando Vc (s) en la ecuación ④

$$V_C(s) = \frac{\frac{VE(s)}{S} + R_1 CV_C(0) * \left(\frac{S}{S}\right)}{R_1 C S + 1}$$

8. Simplificando la ecuación

$$V_C(s) = \frac{\frac{VE(s) + S R_1 CV_C(0)}{S}}{\frac{R_1 C S + 1}{1}}$$

$$V_C(s) = \frac{VE(s) + S R_1 CV_C(0)}{S [R_1 C S + 1]}$$

$$V_C(s) = \frac{VE(s)}{S [R_1 C S + 1]} + \frac{S R_1 CV_C(0)}{S [R_1 C S + 1]}$$

$$V_C(s) = \frac{VE(s)}{S [R_1 C S + 1]} + \frac{R_1 CV_C(0)}{R_1 C S + 1} \dots \dots \dots \text{⑤}$$

9. Sustituyendo valores de los componentes en la ecuación ⑤

$$V_C(s) = \frac{9 v}{S [(500\Omega)(300\mu F) S + 1]} + \frac{(500\Omega)(300\mu F)(1.8 v)}{(500\Omega)(300\mu F) S + 1}$$

$$V_C(s) = \frac{9}{S [0.15 S + 1]} + \frac{0.27}{0.15 S + 1} \dots \dots \dots \text{⑥}$$

10. Normalizando la ecuación ⑥, todo entre 0.15

$$V_c(s) = \underbrace{\frac{60}{S[S + 6.6666]}}_{\text{1er componente}} + \underbrace{\frac{1.8}{S + 6.6666}}_{\text{2do componente}} \dots \dots \dots \textcircled{7}$$

11. Ajustando el primer componente de la ecuación $\textcircled{7}$

$$\frac{60}{S[S + 6.6666]} = \frac{A}{S} + \frac{B}{S + 6.6666} \dots \dots \dots \textcircled{8}$$

$$A = \left. S * \frac{60}{S(S + 6.6666)} \right|_{s=0} = 9$$

$$B = \left. (S + 6.6666) * \frac{B}{S + 6.6666} \right|_{s=-6.6666} = -9$$

12. Sustituyendo A y B en la ecuación $\textcircled{8}$

$$V_e(s) = \frac{9}{S} - \frac{9}{S + 6.6666} + \frac{1.8}{S + 6.6666} = \frac{9}{S} - \frac{7.2}{S + 6.6666}$$

$$V_e(s) = \frac{9}{S} - \frac{7.2}{S + 6.6666} \dots \dots \dots \textcircled{9}$$

13. Aplicando \mathcal{L}^{-1} en la ecuación $\textcircled{9}$

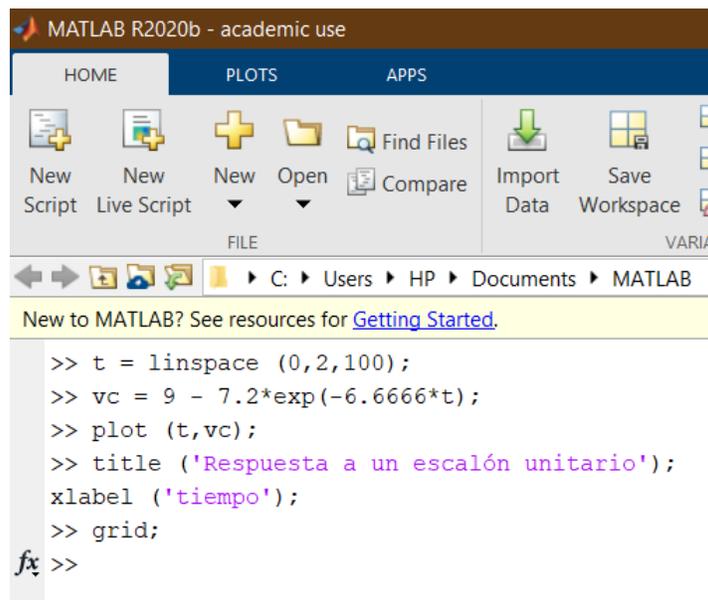
$$\mathcal{L}^{-1}\{V_c(s)\} = 9\mathcal{L}^{-1}\left\{\frac{1}{S}\right\} - 7.2\mathcal{L}^{-1}\left\{\frac{1}{S + 6.6666}\right\} \dots \textcircled{10}$$

14. Resolviendo la ecuación $\textcircled{10}$ tenemos como resultado:

$$V_c(t) = 9 - 7.2 e^{-6.6666t}$$

Simulación en Matlab

1. Para visualizar de manera gráfica la simulación se deben de ingresar los siguientes comandos:



```

MATLAB R2020b - academic use
HOME PLOTS APPS
New Script New Live Script New Open Find Files Compare Import Data Save Workspace
FILE
C:\Users\HP\Documents\MATLAB
New to MATLAB? See resources for Getting Started.
>> t = linspace (0,2,100);
>> vc = 9 - 7.2*exp(-6.6666*t);
>> plot (t,vc);
>> title ('Respuesta a un escalón unitario');
xlabel ('tiempo');
>> grid;
fx >>

```

Ilustración 23.- Escritura de comandos

2. El resultado se observará en una nueva ventana de Matlab, como la que se ve a continuación:

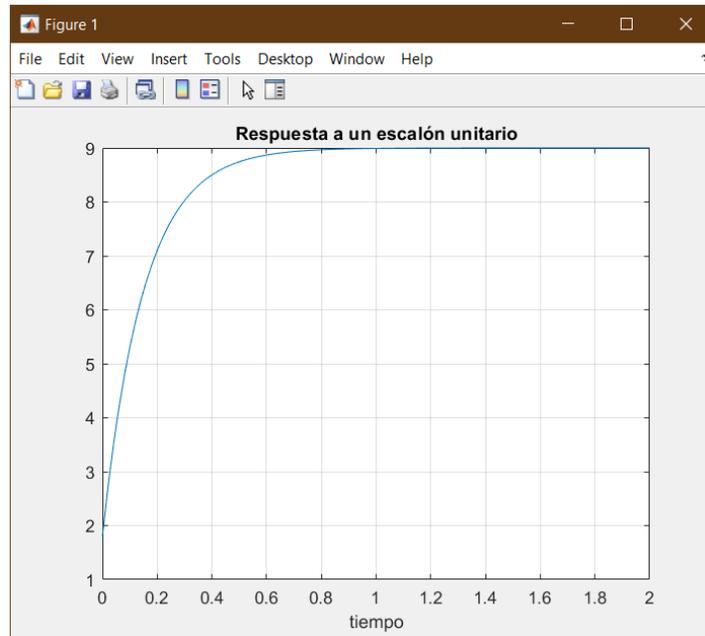


Ilustración 24.- Respuesta a entrada escalón unitario de un sistema de primer orden

Ejercicio de Sistemas de 2^{do} Orden

$$Ft = \frac{0.042025}{s^2 + 0.2665s + 0.042025}$$

Ecuación 1.- FT 2 de los ejercicios propuestos

1. Lo primero que debemos conocer para poder obtener nuestra señal de salida en una función de transferencia de segundo orden son las ecuaciones, dadas a continuación:

$$\begin{aligned} \omega_d &= \omega_n \sqrt{1 - \zeta^2} & \sigma &= \zeta \omega_n & \beta &= tg^{-1} \frac{\omega_d}{\sigma} \\ t_r &= \frac{\Pi - \beta}{\omega_d} & t_p &= \frac{\Pi}{\omega_d} & t_s(2\%) &= \frac{4}{\sigma} \\ t_s(5\%) &= \frac{3}{\sigma} & M_p &= e^{-\left(\frac{\zeta}{\sqrt{1-\zeta^2}}\right)\Pi} & \omega_n &= \sqrt{\sigma^2 + \omega_d^2} \end{aligned}$$

Ecuación 2.- Ecuaciones de una FT de segundo orden

2. La representación general en forma de función de transferencia viene dada por:

$$G(s) = \frac{k\omega_n^2}{s^2 + 2\zeta\omega_n s + \omega_n^2}$$

3. Conociendo los valores tenemos:

$$2\zeta\omega_n = 0.2665$$

$$\omega_n^2 = 0.042025$$

4. Donde la frecuencia natural del sistema se obtiene despejando ω_n^2

$$\omega_n = \sqrt{0.042025} = 0.205$$

5. Ahora calculamos el factor de amortiguamiento

$$\zeta = \frac{\sigma}{2 * \omega_n} = \frac{0.2665}{2(0.205)} = 0.65$$

6. Con este factor nosotros lo ubicamos, dado que cumple con las condiciones en:

$$0 < \zeta < 1 \text{ Sistema subamortiguado} \rightarrow 2 \text{ polos complejos conjugados}$$

7. Obteniendo los polos de:

$$p_1 p_2 = -\zeta \omega_n \pm \omega_n \sqrt{\zeta^2 - 1}$$

$$p_1 p_2 = -(0.65)(0.205) \pm 0.205 \sqrt{(0.65)^2 - 1} = -0.1332 \pm 0.1557 i$$

8. Calculamos la frecuencia normal sub amortiguada:

$$\omega_d = \omega_n \sqrt{1 - \zeta^2} = 0.205 \sqrt{1 - (0.65)^2} = 0.1557 \frac{rad}{seg}$$

9. Calculamos el tiempo de subida:

$$\sigma = \frac{\zeta \omega_n}{2} = 0.13325$$

$$\beta = \operatorname{tg}^{-1} \left(\frac{\omega_d}{\sigma} \right) = \operatorname{tg}^{-1} \left(\frac{0.1557}{0.13325} \right) = 0.8629$$

$$t_r = \frac{\pi - \beta}{\omega_d} = \frac{\pi - 0.8629}{0.1557 \operatorname{seg}} = 14.6349 \operatorname{seg}$$

10. Calculando el tiempo pico:

$$t_p = \frac{\pi}{\omega_d} = \frac{\pi}{0.1557 \operatorname{seg}} = 20.1772 \operatorname{seg}$$

11. Calculando el tiempo de asentamiento para 2% y 5% de tolerancia respectivamente:

$$t_s(2\%) = \frac{4}{\sigma} = \frac{4}{0.13325} = 30.0187$$

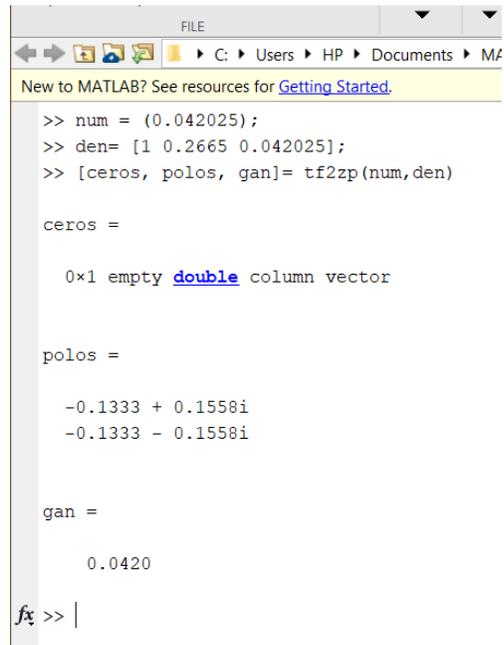
$$t_s(5\%) = \frac{3}{\sigma} = \frac{3}{0.13325} = 22.5140$$

12. Por último, calculamos el pico máximo:

$$M_p = e^{-\left(\frac{\zeta}{\sqrt{1-\zeta^2}}\right)\pi} = e^{-\left(\frac{0.65}{\sqrt{1-0.65^2}}\right)\pi} = 6.8076 \%$$

Simulación en Matlab

1. Para visualizar de manera gráfica la simulación se deben de ingresar los siguientes comandos:



```
FILE
C:\Users\HP\Documents\MF
New to MATLAB? See resources for Getting Started.
>> num = (0.042025);
>> den= [1 0.2665 0.042025];
>> [ceros, polos, gan]= tf2zp(num,den)

ceros =

    0x1 empty double column vector

polos =

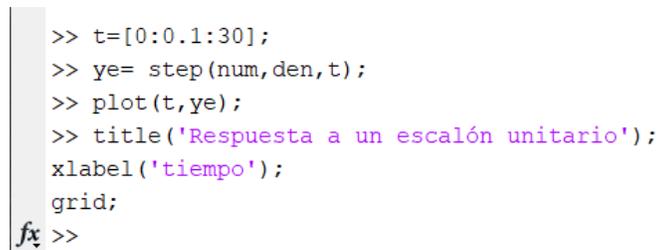
   -0.1333 + 0.1558i
   -0.1333 - 0.1558i

gan =

    0.0420

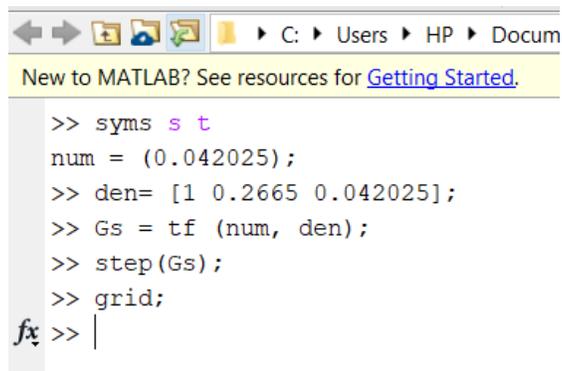
fx >> |
```

Ilustración 25.- Polos y Ceros de la función de transferencia de segundo orden en Matlab



```
>> t=[0:0.1:30];
>> ye= step(num,den,t);
>> plot(t,ye);
>> title('Respuesta a un escalón unitario');
xlabel('tiempo');
grid;
fx >> |
```

Ilustración 26.- Escritura de comandos (Método # 1)



```
C:\Users\HP\Docum
New to MATLAB? See resources for Getting Started.
>> syms s t
num = (0.042025);
>> den= [1 0.2665 0.042025];
>> Gs = tf (num, den);
>> step(Gs);
>> grid;
fx >> |
```

Ilustración 27.- Escritura de comandos (Método # 2)

2. El resultado se observará en una nueva ventana de Matlab, como la que se ve a continuación:

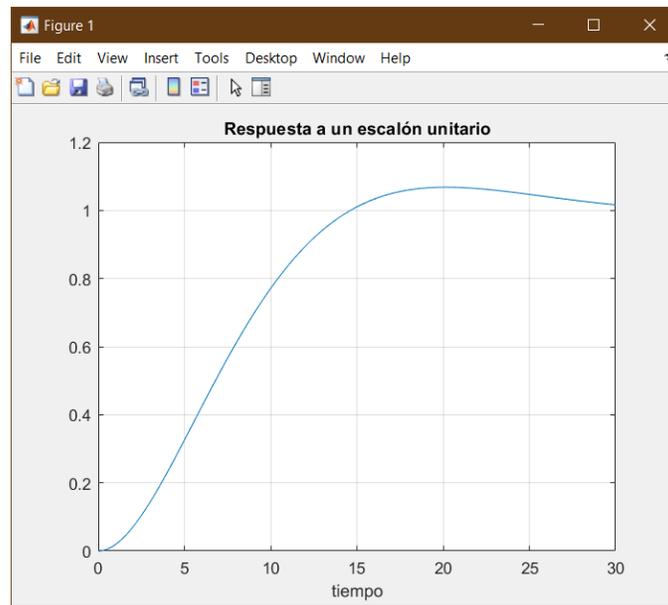


Ilustración 28.- Respuesta a entrada escalón unitario de un sistema de segundo orden

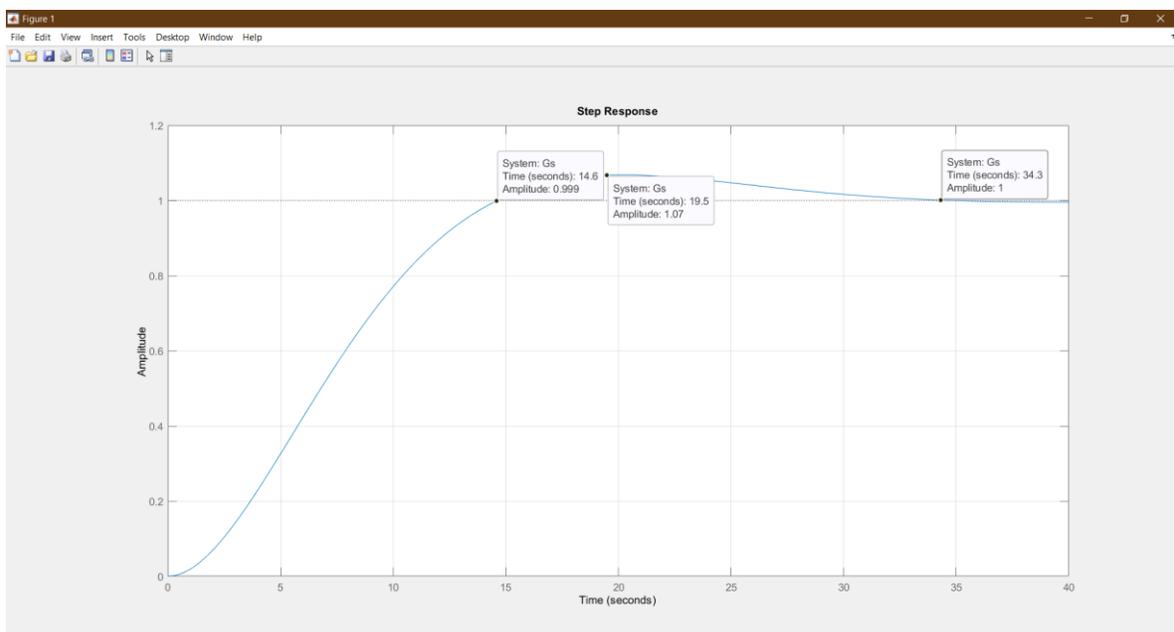


Ilustración 29.- Respuesta a entrada escalón unitario de un sistema de segundo orden (Método # 2)

Ejercicio de FT Amplificador operacional

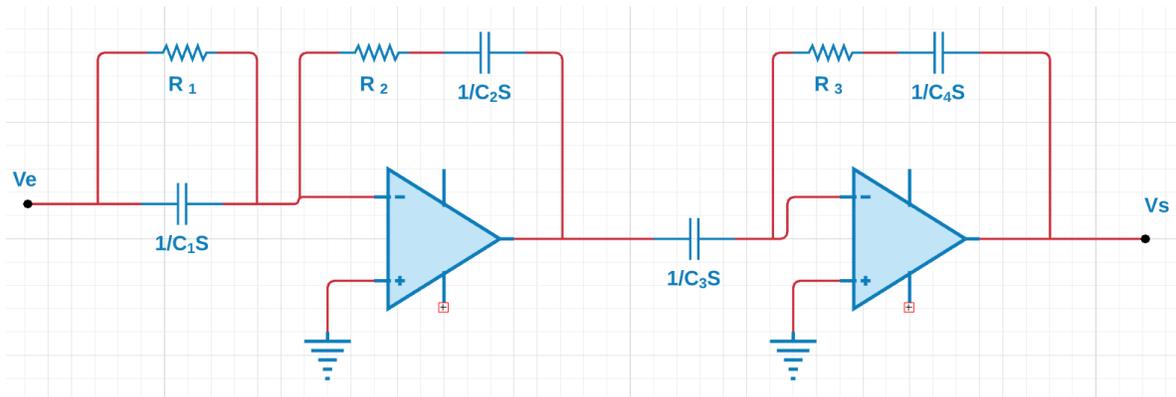


Ilustración 30.- Circuito dibujado en Lucid.app

1. Lo primero que debemos de para determinar la función de transferencia del circuito es empezar analizando por \$V_e\$

$$I_1 = I_2 = I_3 = I_4 \rightarrow I_n$$

2. Del análisis del primer amplificador tenemos:

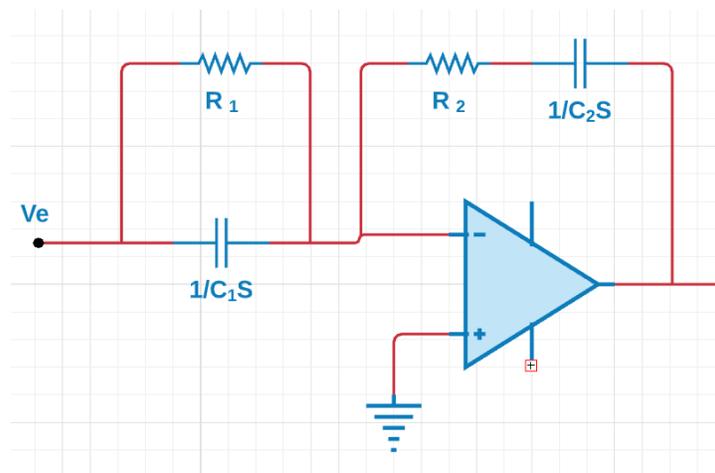


Ilustración 31.- Análisis primer amplificador dibujado en Lucid.app

$$\frac{V_e - 0}{Z_1} = \frac{0 - V_x}{Z_2}$$

$$\frac{V_e}{Z_1} = \frac{-V_x}{Z_2} \dots \dots \textcircled{1}$$

3. Donde:

$$Z_1 = \frac{R_1}{R_1 C_1 S + 1}$$

$$Z_2 = \frac{R_2 C_2 S + 1}{C_2 S}$$

4. Sustituyendo en ① tenemos:

$$\frac{V_e}{\frac{R_1}{R_1 C_1 S + 1}} = \frac{-V_x}{\frac{R_2 C_2 S + 1}{C_2 S}}$$

5. Despejando:

$$\frac{-V_x}{V_e} = \frac{\frac{R_2 C_2 S + 1}{C_2 S}}{\frac{R_1}{R_1 C_1 S + 1}}$$

$$\frac{-V_x}{V_e} = \frac{-(R_1 C_1 S + 1)(R_2 C_2 S + 1)}{(R_1) C_2 S} \dots\dots \textcircled{2}$$

6. Ahora analizamos el segundo amplificador:

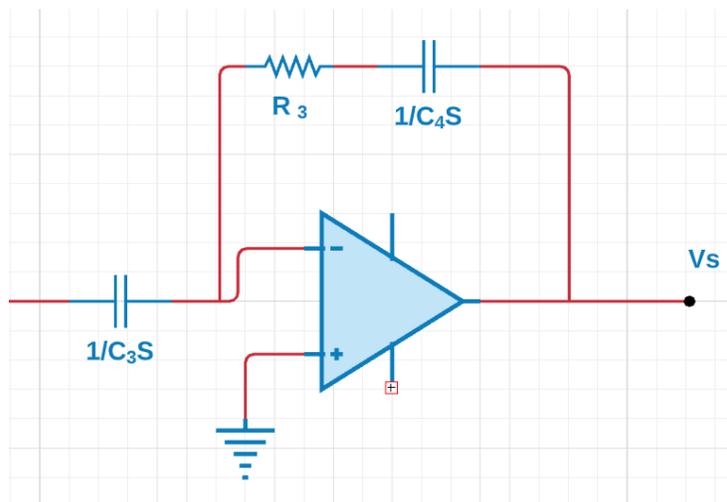


Ilustración 32.- Análisis segundo amplificador dibujado en Lucid.app

$$\frac{V_x - 0}{Z_3} = \frac{0 - V_s}{Z_4}$$

$$\frac{V_x}{Z_3} = \frac{-V_s}{Z_4} \dots\dots \textcircled{3}$$

7. Donde:

$$Z_3 = \frac{1}{C_3 S}$$

$$Z_4 = \frac{R_3 C_4 S + 1}{C_4 S}$$

8. Sustituyendo en ③ tenemos:

$$\frac{V_x}{\frac{1}{C_3 S}} = \frac{-V_s}{\frac{R_3 C_4 S + 1}{C_4 S}}$$

9. Despejando:

$$\frac{-V_s}{V_x} = \frac{R_3 C_4 S + 1}{\frac{1}{C_3 S}}$$

$$\frac{V_s}{V_x} = -\frac{(C_3 S)(R_3 C_4 S + 1)}{C_4 S} \dots \textcircled{4}$$

10. Dado que tenemos la relación Δ

$$\Delta = \left(\frac{V_s}{V_x}\right) \left(\frac{V_x}{V_e}\right) = \frac{V_s}{V_e}$$

11. Sustituyendo en la relación Δ las ecuaciones $\textcircled{2}$ y $\textcircled{4}$ tenemos como función de transferencia

$$\frac{V_s}{V_e} = \left[\frac{(R_1 C_1 S + 1)(R_2 C_2 S + 1)}{R_1 C_2 S} \right] \left[\frac{(C_3 S)(R_3 C_4 S + 1)}{C_4 S} \right]$$