

## Programa del 3er. CIMCIA

### Sala Hinton

Miércoles 06 de noviembre	
CEIAAIT	
Moderador 7	
14:20-14:40	<p><b>Diseño e Implementación de un Reloj Digital sobre Arduino MEGA con Programación en Lenguaje Escalera.</b></p> <p>José de Jesús Jiménez García, Mario Oscar Ordaz Oliver, Evelin Gutiérrez Moreno, Justo Fabián Montiel Hernández, María Angélica Espejel Rivera, Jesús Patricio Ordaz Oliver</p>
14:40-15:00	<p><b>Implementación de sistemas de códigos de colores para la separación en origen y clasificación de residuos sólidos urbanos en Latinoamérica.</b></p> <p>Alejandro Abbate</p>
15:00-15:20	<p><b>Implementación de Sistema Batch con Banda Transportadora a partir de Arduino MEGA con lenguaje escalera.</b></p> <p>Romina Lilibeth López Sánchez, Diego Garnica Sosa, Jaime Rodrigo Franklin Chávez, José Pablo Benítez Mazariegos, Mario Oscar Ordaz Oliver</p>
15:20-15:40	<p><b>Diseño e Implementación de una Banda Transportadora sobre Arduino MEGA con Programación en Lenguaje Escalera.</b></p> <p>José de Jesús Jiménez García, Erick Martínez Navarro, Alison Yadira Monroy Ángeles, Mario Oscar Ordaz Oliver</p>
15:40-16:00	<p><b>Desarrollo de brazos robóticos cooperativos, diseño y control.</b></p> <p>Daniela Janitzi Zavala Tovar, Juan Andrés Romero Lara</p>

**Jueves 7 de noviembre**

<b>Moderador 11</b>	
9:00-9:20	<b>Sistema de Activación de Alarma por Distancia Basado en Inteligencia Artificial para Mejora de la Calidad de Vida de Personas Invidentes en una Habitación.</b> Christian Rubio Rosales
9:20-9:40	<b>Identificación y Diseño de un Control PI para la Temperatura del Líquido Dializante.</b> Alejandro Carrada Solís
9:40-10:00	<b>La inteligencia artificial y sus implicaciones.</b> Juan Mario Gutiérrez-Nava, Rocío Ochoa-Montiel
10:00 – 10:20	<b>Análisis de la aproximación del modelo dinámico de orden fraccionario de un circuito RC.</b> Mario Alberto Hernández Soriano, Israel Alejandro Pérez Luna, Roberto Domínguez López, José de Jesús Rubio Ávila, Alejandro Zacarías Santiago, Ricardo Alejandro Balcázar Montes de Oca
10:20 – 10:40	<b>Control de seguimiento de trayectorias para UAVs mediante el uso de una función cuadrática de Lyapunov: Implementación y simulación en Python.</b> Geovanni Flores Caballero, Alejandro Rodríguez Molina, Omar Serrano Pérez, Miguel Gabriel Villarreal Cervantes
10:40 -11:00	<b>Implementación experimental de un control de seguimiento de trayectoria para un robot móvil diferencial.</b> Lilia María Retana Ávila, Eduardo Flores Cruz
11:00 – 11:20	<b>Evaluación Numérica del Modelo Matemático del Transformador Monofásico.</b> María José Monroy Megia, Nayla Fernanda Rodríguez García, Juan Manuel Pérez Hernández, Cynthia Brithney Calva Solís
11:20 – 11:40	<b>Modelado 3D de la Capilla de la Universidad La Salle Pachuca: Aplicación de Fotogrametría Aérea.</b> Williams de Jesús Martínez Ramírez, Mario Oscar Ordaz Oliver

11:40 – 12:00	<p><b>Análisis de esfuerzos mecánicos utilizando galgas extensiométricas.</b> Jonathan Daniel González Quevedo, Ernesto J. Ruiz-Ortega, Francisco G. Peña-Lecona, Francisco J. Casillas-Rodríguez, Miguel Mora-González</p>
<b>Moderador 12</b>	
<b>CARTELES</b>	
12:00 – 12:10	<p><b>Elaboración de un nuevo biopolímero a partir de compuestos de almidón termoplástico (TPS), quitosano y PLA.</b> Francisco Javier Moscoso Sánchez, Noemi Rivera Vega</p>
12:10 – 12:20	<p><b>Dispensador de bebidas con temporizador.</b> Alan Viquez Lugo</p>
12:20 – 12:30	<p><b>Aplicación de Vehículos no Tripulados.</b> Luis Enrique Ibarra Rojano, Elena Yael Bustos Ruedas</p>
12:30 -12:40	<p><b>Ciudades Inteligentes.</b> Rafael Zahid Agustín Cruz, Karen Fernanda Serna Valenzuela, Elías Adrián Acosta Pino, Monserrat Barrios Vázquez</p>
12:40 – 12:50	<p><b>Implementación Experimental De Un Control De Seguimiento De Trayectoria Para Un Robot Móvil Diferencial.</b> Lilia María Retana Ávila, Eduardo Flores Cruz</p>
12:50 – 13:00	<p><b>Automation studio generador de recursos digitales en ingeniería eléctrica.</b> Ángel Isaías Lima Gómez, Jesús Uriel Herrera Dávila</p>
13:00 – 13:10	<p><b>Predicción del Estado de Salud de Peces en Sistemas Acuapónicos a través de Modelos de Inteligencia Artificial.</b> Jorge Saul Fandiño Pelayo</p>
13:10 – 13:20	<p><b>Uso de Modelos de Inteligencia Artificial para Evaluar el Rendimiento del Cacao Según las Características del Suelo en Santander, Colombia.</b> Rocío Cazes Ortega</p>

13:20 – 13:30	<p><b>Desarrollo de una consola mecatrónica para integración con un simulador inmersivo.</b></p> <p>Arely Militza Hernández Morales, José Mitre Silva, Óscar Alfredo Godoy Marroquín</p>
13:30-13:40	<p><b>Análisis y diseño de un carro agropecuario automatizado para sembradío de Lactuca sativa.</b></p> <p>Cristian Antonio Concha Reyes, Carlos Alberto Badillo Ruiz, Hernán Gonzaga Bárcena, Luis Ángel Méndez Rodríguez, Arturo Yamil Gonzales Nava</p>
<b>Moderador 13</b>	
13:40-13:50	<p><b>IA para la detección de cáncer de piel.</b></p> <p>Emanuel Hernández Montes, Jaime Cerda Jacobo, Carlos Alberto Badillo Ruiz</p>
13:50-14:00	<p><b>Algoritmo de Control Robusto Para Comandar un Sistema Dual de Posicionamiento con Etapa Fina Accionada por Piezoeléctrico.</b></p> <p>Alejandro Emmanuel Masante, Fernando Javier Villegas, Rogelio Lorenzo Hecker</p>
14:00-14:10	<p><b>Diseño y Fabricación de una Máquina CNC.</b></p> <p>Eduardo Peinado, Carlos Alberto Badillo Ruiz, Valente Rojas</p>
14:10-14:20	<p><b>Diseño y fabricación de un prototipo de montacargas para uso residencial.</b></p> <p>Ramiro Bernardo Castro, Carlos Alberto Badillo Ruiz, Jehovanni García Hernández</p>
14:20-14:30	<p><b>Análisis de exoesqueleto para aumentar la eficiencia física.</b></p> <p>Luis Ángel Méndez Rodríguez, Carlos Alberto Badillo Ruiz, Hernán Gonzaga Bárcena, Arturo Yamil Nava González, Cristian Antonio Concha Reyes</p>
14:30-14:40	<p><b>Monitorización de variables ambientales en la producción intensiva de cultivos protegidos y durante el transporte de alimentos utilizando sensores de bajo costo.</b></p> <p>Aldo Abel Crespo, Ricardo Augusto Furch, Santiago Horacio Nicolau Bernal, Ernesto Daniel Berges, Juan Carlos Hernández, ,</p>

14:40-14:50	<b>Implementación de un sistema de control automatizado de iluminación y acceso para edificios.</b> Cristian Uriel Martínez Pérez, Carlos Alberto Badillo Ruiz, Sigfrido Oscar Soria Frías
14:50-15:00	<b>Diseño de prótesis biónica controlada por sensores Flex y Electromiográficos usando microcontrolador ATMEGA 328P.</b> Josafat Caleb Navarro Galindo, Andrea Moreno López, Laura Ofelia Mora Carmona
15:00-15:10	<b>Efficiency of open loop motors control of an ROV.</b> Bruno Yael Silva Morales, Marisol Vázquez Tzompantzi