

**Programación del 2do. Congreso Internacional de
Mecatrónica, Control e Inteligencia Artificial (CIMCIA)**

Sala Turing

Miércoles 08 de noviembre, Matutina.	
Moderador 0	
10:00-10:30	Inauguración
Moderador 1	
10:30-11:30	Conferencia Magistral: Dr. Juan Humberto Sossa Azuela El papel de la IA en la industria 4.0
CEIAAIT	
14:10-16:00	Receso de actividades
Miércoles 08 de noviembre, Vespertina	
16:00-17:00	Conferencia magistral: Dra. Miriam Evelia Téllez Ballesteros La polarización del desarrollo urbano y los instrumentos de política pública en México
17:00-17:20	Jonathan Villanueva Tavira, Juan Gabriel González Serna, David Caleb Moreno Alquicira, Roberto Ávila Trujillo, Andrea Magadán Salazar y Rosendo M.J. Vargas Valle Redes Neuronales Artificiales para Navegación Reactiva en Robots Móviles

17:20-17:40	Guillermo Colorado Jiménez, Luis Armando Moreno Coria, Aldrin Barreto Flores, Salvador Eugenio Ayala Raggi y César Augusto Arriaga Arriaga Detección de patrones de contacto de una celda fotovoltaica utilizando el Método de Otsu
17:40-18:00	Jorge A. Mercado Gutiérrez, Gabriel Vega Martínez, Cinthya L Toledo Peral, Mario I. Gutiérrez, Jimena Quinzaños Fresnedo, Hugo Lecona Butrón y Josefina Gutiérrez Martínez Preliminary Testing of an Electrical Stimulation Device in Animal Model
Jueves 9 de noviembre, Matutina	
CEIAAIT	
12:40-15:20	Receso de actividades
Jueves 9 de noviembre, Vespertina	
Moderador 5	
15:20-15:40	Joel A. Quevedo y Yazmin Maldonado In Search of Efficient Hardware Designs: A Multi-Objective Journey through MLIR
15:40-16:00	Mario Arturo Franco Gómez, Briseida Jackelinne Pacheco Sandoval, Raúl Ernesto Ávila Luna y César Augusto García Isáis Robot móvil para digitalización de daños en aeronaves
16:00-17:00	Dra. Rosaura Anaid Suárez Santillán Mejora del compromiso de aprendizaje utilizando un enfoque de teoría de control y datos máquina
17:00-18:40	Sesión de Carteles

Viernes 10 de noviembre, Matutina

Moderador 6

9:00-9:20	Guillermo Ramírez Solís, Felipe Trujillo-Romero y Carlos Hugo García Capulín Comparativa de frameworks para cómputo evolutivo implementados en Python
9:20-9:40	Mauro Alberto López Muñoz, Richard Torrealba Meléndez y Cesar Augusto Arriaga Arriaga Sistema de monitoreo de la calidad del agua con orientación IoT
9:40-10:00	Zizilia Zamudio Beltrán, Fernando Lozano Andrade, Diego Mones Rosas, Ricardo Salmerón Guerrero y José Ambrosio Bastián Desarrollo de un vehículo robótico como herramienta para mejorar la educación STEM
10:00-11:00	Conferencia Magistral: Dr. Cuauhtémoc Morales Cruz Instrumentación aplicada a sistemas biológicos como herramienta para algoritmos bioinspirados
11:00-11:20	Juan Pablo Guerra Ibarra y Francisco Javier Cuevas de la Rosa Optimización del factor de dominancia de color para el segmentado de cultivos de jitomate
11:20-11:40	Cristhian Omar Vázquez Marín, Román Pérez Saldaña, Ángel David Flores Torres y Elmar Montiel Jiménez Implementación del método de mínimos cuadrados para la corrección del error de sensores TOF
11:40-12:00	Carlos Alberto Baltazar Vilchis, Yenit Martínez Garduño y Alberto Garduño Martínez Implementación de una red neuronal LSTM a un proyecto de Inteligencia de Negocios con énfasis en datos económicos: Avance de resultados
Moderado 7	
12:00-12:20	Jared Vladimir calderón López, Mario Oscar Ordaz Oliver, Jesus Patricio Ordaz Oliver y Francisca Alicia Rodríguez Pérez

	Control Óptimo de Temperatura para Espacios Cerrados: Resultados Experimentales
12:20-12:40	Gustavo Cabrera Robles, Cristian Jafet Ramírez Hernández, Mario Oscar Ordaz Oliver, Evelin Gutiérrez Moreno, Justo Fabián Montiel Hernández y Jesús Patricio Ordaz Oliver Sistema Mecatrónico para la Gestión del Estrés Acústico en Interiores
12:40-13:00	Mario Ibáñez Olvera, Bethsabet Jaramillo Sierra y Ángel Bobadilla López Simulación de las Bobinas en un Motor CC con Imanes Permanentes
13:00-13:20	Mario Ibáñez Olvera, Bethsabet Jaramillo Sierra, Diana Isela Rivera Ramos y Axel González Pulido Análisis estructural de deformación en una tarjeta Raspberry Pi
13:20-13:40	Mario Ibáñez Olvera, Bethsabet Jaramillo Sierra y Miguel Ángel Sernas González Diseño y Simulación de Mezclador Térmico
13:40-14:00	Jesús Moisés Romero Belmonte, Mitzet Yareli Flores García, Daniel Villaseñor Chávez, Jorge Santiago Amaya y Betuel Pineda Bastida Switch Inteligente de Energías Renovables
14:00-14:20	Clausura

Carteles
Jonathan Villanueva Tavira, Andrea Magadán Salazar, Francisco Javier Becerril Hernández y Juan Gabriel González Serna Diseño e Implementación de un Vehículo Robótico Sumergible de Operación Remota
Jonathan Villanueva Tavira, Isaac Eduardo Molina José, Rosendo M.J. Vargas Valle y Héctor Miguel Buenabad Arias Red Neuronal Artificial para la Navegación Reactiva de un Robot Móvil a partir de un Sensor LIDAR

Mónica Pérez Sánchez y Javier Casanoves Boix
La percepción en la relación entre los robots influencers y los humanos cibernautas

Alejandro Agustín Abbate Lacourly
Redes de Trabajo en Gestión de Residuos Sólidos Urbanos en América Latina y El Caribe

Stefani Sotelo, Eliseo Quiroz Quiroz, Daril Iván López Ortega y Marco Antonio Acosta Mendizabal
Importancia de las Tecnologías de Industrias 4.0 en las Pymes del Oriente del Estado de México

Santiago Rubio Prieto, Fredy David Bernal Castillo y Robín Alfonso Blanco Cañón
Plataforma interactiva con retroalimentación háptica para uso en juegos serios

Ángel Isaías Lima Gómez, Isaías Rafael Espinosa Moreno y Jesús Jatzel Olvera López
Uso de las tecnologías digitales para la enseñanza de Ingeniería Eléctrica por medio de "Easypower"

Ángel Isaías Lima Gómez, Isaías Rafael Espinosa Moreno y Daniel Solís Rosales
Herramientas digitales como Workbench utilizadas en el PLC Allen Bradley en el Laboratorio De Control De Motores

Gustavo Contreras, Genaro González y Killian Boisseau
IA – Reconocimiento de voz para el acceso a la Universidad

Esaú Abraham Meneses Báez y María Margarita Labastida Roldan
Desarrollo de un Algoritmo Backtracking para la Generación de Horarios